PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11) Publication number:

11-029110

(43) Date of publication of application : 02.02.1999

(51) Int. CI.

B65B 9/20 B65B 51/10

(21) Application number: 09-183286

(71) Applicant : SHIKOKU KAKOKI CO LTD

(22) Date of filing:

09. 07. 1997

(72) Inventor: KATAYAMA YUJI

FUJIMOTO AKEMASA

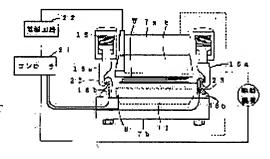
YAMAMOTO HIDETO UEDA MICHIO

(54) WEB SEALING AND ITS EQUIPMENT, AND PACKAGING CONTAINER PRODUCTION AND ITS **EQUIPMENT**

(57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide sealing equipment which controls sealing pressure for thorough sealing by watching sealing pressure directly acting on a web and also to provide a packaging container producing machine, and a packaging container producing method provided with this sealing equipment.

SOLUTION: When hooks 16a 16b, which directly give a web W sealing pressure for sealing a part of a double web W while pressuring and heat welding both side faces of the double web, are engaged for sealing a part of the web W, a strain gauge 23 measures the strain of the hooks 16a, 16b. In order to make the data recorded continuously with the passage of time of a pressure converted value from the amount of measured strain in roughly the same waveform as that of the master data, sealing pressure is controlled by a controller 21 which reflects the data recorded in controlling the



pressure: time and pressure timing of the hooks 16a, 16b, in adjusting the energizing power of a cylinder 18 for hook operation and in adjusting the driving amount of the lateral seal driving equipment of a pair of sealing jaws 7a, 7b.

LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

09.06.2004

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application

other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998, 2003 Japan Patent Office

(19)日本国特許庁 (JP)

(12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開發号

特開平11-29110

(43)公開日 平成11年(1999)2月2日

(51) Int.CL ⁶		織別配号	ΡI			
B65B	9/20		B65B	9/20		
•	51/10			51/10	F	ζ

審査請求 未請求 請求項の数5 OL (全8 頁)

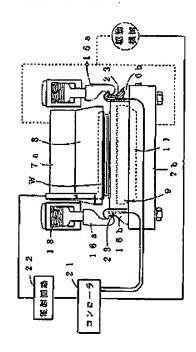
(21)出顧番号	特顧平9−183286	(71)出廢人 000180298	
•		四国化工機株式会社	
(22)出窗日	平成9年(1997)7月9日	德島與板野都北島町太郎方	(類字西の川10-
:		1	
:		(72)発明者 片山 裕町	
		德島県板野郡北島町太郎方	《獨字西の川10番
1		地の1 四国化工機株式会	社内
:		(72)発明者 勝本 明正	
		德島県板野郡北島町太 塚/	須字西の川10番
:		地の1 四国化工機株式会	社内
		(74)代理人 弁理士 松永 李葰 (夕	1名)
			最終質に続く

(54) 【発明の名称】 ウェブのシール方法と恭優および包装容器製造方法と包装容器製造装置

(57)【要約】

【課題】 ウェブに直接作用するシール圧力を監視し で、シールを十分行われるようにシール圧力を副御する シール装置および該シール装置を備えた包装容器製造機 械と包装容器製造方法を提供すること。

【解決手段】 二重のウェブ(図示せず)の両側面を押 圧しながら加熱溶融して両ウェブWの一部を封止するた めのシール圧力をウェブWに直接与えるフック16a、 16bをかみ合わせてウェブWの一部を封止する際に、 フック16 a. 16 bの歪み置を歪みゲージ23で測定 し、該測定歪み量から圧力換算した値を時間経過に従っ て連続的に記録したデータがマスターデータの波形とほ ぼ同一になるように、コントローラ21でフック16 a. 16りによる加圧時間、加圧タイミング、フック作 動用のシリンダ18の付勢力の調整。一対の封止ジョー 7a. 7bの構シール用の駆動装置の駆動量の調整など に反映させて、前記シール圧を制御する。



(2)

【特許請求の範囲】

【請求項1】 二重のウェブの両側面を押圧しながら加 熱溶融して両ウェブの一部を封止するためのシール圧力 をウェブに直接与える部村の歪み畳を測定し、該測定さ れた歪み置から圧力換算した値を時間経過に従って連続 的に記録したデータとして保持すると共に過去の所定の 前記ウェブの密封シール作業回数分をの前記データを保 存することを特徴とするウェブのシール方法。

1

【請求項2】 測定された歪み置から圧力換算した値を 時間経過に従って連続的に記録したデータと予め設定さ 19 には平行6面体の容器を作製する。 れたマスタデータと比較して前記マスタデータとほぼ同 一波形になるようにシール圧力を制御することを特徴と するウェブのシール方法。

【請求項3】 板状ウェブを管状ウェブに成形し、該管 状ウェブ内に流動性充填液を充填して包装容器を製造す る包装容器製造方法において、

管状ウェブの側面を押圧しながら加熱溶融して管状ウェ ブの一部を封止する際のシール圧力をウェブに直接与え る部村の歪み量を測定し、該測定された歪み置から圧力 換算した値を時間経過に従って連続的に記録したデータ として保持すると共に過去の所定の前記ウェブの密封シ ール作業回数分の前記データを保存することを特徴とす る包装容器製造方法。

【請求項4】 二重のウェブの両側面を押圧しながら加 熱溶融して両ウェブの一部を封止するためのシール圧力 をウェブに直接与える部村に歪み測定計を設け、該歪み 測定計の測定歪み置から圧力換算した値を時間経過に従 って連続的に記録したデータとして保持すると共に過去 の所定の前記ウェブの密封シール作業回数分の前記デー タを保存するデータ記録装置を設けたことを特徴とする 30 ウェブのシール装置。

【請求項5】 板状ウェブを管状ウェブに成形し、該管 状ウェブ内に流動性内容物を充填して包装容器を製造す る包装容器製造装置において、

管状ウェブの側面を押圧しながら加熱溶融して管状ウェ ブの一部を封止するためのシール圧力をウェブに直接与 える部材に歪み測定計を設け、該歪み測定計の測定歪み 置から圧力換算した値を時間経過に従って連続的に記録 したデータとして保持すると共に過去の所定の前記ウェ を特徴とする包装容器製造装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は二重のウェブの側面 を押圧しながらシールする方法と装置に関し、特に板状 ウェブから管状のウェブに変形し、該管状ウェブ内に流 動性食品などの内容物を充填する包装容器の製造方法と 装置に関する。

[0002]

【従来の技術】ロール状に巻き取られた板状ウェブを連 50 のような6段階のプロセスで行われる。

統的に巻き戻しながら移動させ、徐々に管状に成形し、 ウェブの長手方向に直交する方向の両端部がわずかに重 なる位置でウェブを連続的に接着し、その中へ流動性食 品などの充填液を充填し、充填液が満杯状態である包装 容器を連続的に形成するために、充填液面下において密 封してウェブ長手方向に直交する方向にシール(以下、 衛シールということがある。〉し、その後、該横シール 部の帽方向のほぼ中央部を切断するという一連の動作を 繰り返すことによって液充填包装容器を形成し、最終的

【0003】ウェブ中へ流動性食品などの充填液を充填 する際には、ウェブの両側からウェブを押圧して横シー ルするための一対の封止ジョーが2組設けられており、 各々一対の封止ジョーは下方に鍛送中の管状ウェブを挟 持して下方に引っ張りながらウェブと共に移動し、所定 距離下降した後に、前述のように満シール部分のほぼ中 央部を切断すると同時にウェブの封止状態を開放して管 状ウェブの下降への鍛送力を解き、互いに離間する方向 に移動し、所定距離だけ上昇して再び管状ウェブの封止 を行う動作を繰り返す。

【① 0 0 4 】管状ウェブは、その内側から順にポリエチ レンフィルム層、接着剤層、アルミ箔層、紙層及びポリ エチレンフィルム圏を積層した多層構造体であり、この 管状ウェブの横シールは前記一対の封止ジョーを用いて ポリエチレンフィルム層を加熱溶融して行う。

【0005】一対の紂止ジョーは例えば図2、図3に示 すようにヒートシールするための熱シールジョー7aと 熱シールジョー78からの加圧力を受ける受圧ジョー7 りからなり(図2には熱シールジョー7aと受圧ジョー 7 bの組と熱シールジョー7 a と受圧ジョー7 b の 組があるが、以後熱シールジョー7aと受圧ジョー7b の組で説明する)、熱シールジョー?aのウェブW表面 との当接部分にはインダクタ8が設けられ、受圧ジョー 7 bのウェブWとの当接部分には受圧バー9と横シール 部の帽方向の中央を切断するカッター11が設けられて いる。さちに、熱シールジョー7aと受圧ジョー?bの 両端にはそれぞれフック168とフック166が設けら れており、この熱シールジョー7aのフック16aと受 圧ジョー7りのフック160を互いに係合させて、その プの密封シール作業回数分の前記データを保存すること 40 係合力をフック188の液体圧シリンダ18の作動袖圧 を調整することでインダクタ8と受圧バー9とに挨待さ れたウェブWの横シール時の押圧力を副御する。

> 【0006】そして、一対の封止ジョー7の熱シールジ ョー?aと受圧ジョー?bがウェブの両側を押圧する除 には熱シールジョー7aのインダクタ8によりウェブW のアルミ笛にうず電流を流すことで、誘導加熱による熱 を発生させ、この熱でポリエチレンフィルム層を溶融さ せてウェブWを横シールする。

> 【0007】ウェブの構シールは図?に示すよろに、次

http://www4.ipdl.ncipi.go.jp/tjcontenttrns.ipdl?N0000=21&N0400=image/gif&N0401=/N...

特闘平11-29110

(3)

の液面下のウェブ内の充填液の排除

のウェブの外部からの所定出力で所定時間の間の加熱

③ウェブの冷却

の債シール部分の切断 (抗状容器の分離)

◎ウェブの保持

6所定出力で所定時間の間の加圧

【0008】以上6段階からなる工程によりウェブは備 シールされるが、図7に示す通り、〇の加圧工程は〇~ 6の工程の間を迫してウエブを加圧するものである。上 示すように、熱シールジョー7aと受圧ジョー7bがウ ェブWの両側を押圧する際にウエブW内部の衛シール部 分に残存する充填液を排除するための工程である。

[0009]

【発明が解決しようとする課題】従来は、上記債シール プロセスの①~⑥のサイクルにおける。 猫シール用のウ ェブ押圧力をフック16a. 16bの係合力を調整する 液体圧シリンダ18の作動油圧力発生器をアナログ式の ゲージで目視確認しながら管理していたので、ウェブ♥ に直接作用するシール圧力を確認しながら行っていたの 20 ではなかった。

【①010】そして、多くの場合には、上記の~8のサ イクルは最終製品である6面体形状の包装容器 1 ケ当た り1秒以下の短い時間内に行われる。しかし、包装容器 1ヶ当たり1秒以下という非常に短い時間内に行われる 上記液面下の横シールのプロセスが、毎回その動作が確 実に行われているかどうかをリアルタイムに検出するこ とはできなかった。

【0011】そこで、本発明の課題は液面下のウェブの 構シール圧力を直接監視することによって、シール不良 30 の発生をリアルタイムに検出したり、メモリ内に保存し たデータから異常発生の原因を究明し易くすることであ る。また、本発明の課題はウェブのシール性を完全にし て、包装容器などのウェブ成型品の不良品発生のおそれ が無いシール装置および該シール装置を備えた包装容器 製造装置と包装容器製造方法を提供することである。

[0012]

【課題を解決するための手段】本発明の上記課題は次の 模成によって解決される。すなわち、二重のウェブの両 側面を揮圧しながら加熱溶融して両ウェブの一部を封止 40 するためのシール圧力をウェブに直接与える部村の歪み 置を測定し、該測定された歪み置から圧力換算した値を 時間経過に従って連続的に記録したデータとして保持す ると共に過去の所定の前記ウェブの密封シール作業回数 分の前記データを保存するウェブのシール方法。また は、二重のウェブの両側面を押圧しながら加熱溶融して 両ウェブの一部を封止するためのシール圧力をウェブに 直接与える部村に歪み測定計を設け、該歪み測定計の測 定歪み畳から圧力換算した値を時間経過に従って連続的

記ウェブの密封シール作業回数分の前記データを保存す る副御装置を設けたウェブのシール装置である。

【0013】また、上記シール方法と装置において、測 定された歪み量から圧力換算した値を時間経過に従って 連続的に記録したデータと予め設定されたマスタデータ と比較して前記マスタデータとほぼ同一波形になるよう にシール圧力を副御することが望ましい。

【0014】また、本発明は前記ウェブのシール方法ま たは装置をそれぞれ板状ウェブを管状ウェブに成形し、 記のの錆シール部分のウェブ内の充填液の排除は図8に 10 該管状ウェブ内に流動性内容物を充填して包装容器を製 造する包装容器製造方法または包装容器製造装置に適用 した場合も含まれる。

> 【①①15】一般的なウェブWのシール性の良否を決め る要因として、シール用の加圧手段のの加圧時間、の加 圧温度(熱量) および③加圧力があるが、この内、封止 ジェーの駆動装置は①加圧時間および②加圧力を受け持 つ。完全なシール性を保障するための①加圧時間の要因 としては具体的には、鍛送中のウェブWを封止ジョーで 加圧している時間といつ加圧するかを決める加圧タイミ ングである。

> 【()() 16] 実際の封止ジョーの駆動装置を構成する部 材(図1ではカム12など)の圧力の発生は、封止ジョ ーの駆動装置(図1のシャフト6の駆動用モータ(図示 せず)など)からの加圧指令が出ることにより行われ、 またその加圧力は前記加圧指令により、決められた時間 の間、所定の加圧力が発生するように制御される。

> 【0017】したがって、ウェブWのシール性を左右す る要因としてのの加圧時間の要因である加圧している時 間と加圧タイミングは制御対象として調整し易いが、従 来は一対のカムによるウェブWに作用する®加圧力その ものの測定は直接していなかった。

> 【0018】しかし、本発明では二重のウェブの両側面 を押圧しながら加熱溶融して両ウェブの一部を封止する ためのシール圧力をウェブに直接与え、しかも測定誤差 となる要因の少ない部材(例えば、図3のフック16な ど)の歪み畳を直接測定し、該測定された歪み量から圧 力換算した値を時間経過と共に連続的に記録したデータ として保持し、該データと予め設定されたマスタデータ と比較してシール状態を監視する。

【0019】こうして、ウェブに作用する圧力を直接測 定して、その結果を①加圧時間、加圧タイミングの調 整、一対の封止ジョーの駆動装置を構成する部科(図1 ではカム12、図3のフック16など)の取り付け位置 の調整またはシール圧力をウェブに直接与える部村(例 えば、図3のフック16など)の付勢力の調整などに反 映させて、ウェブのシールの確実性が保障できるように なる。

【0020】本発明のウェブのシール装置を非常に短い 時間のサイクル (例えば) 秒間以内) で行われるシール に記録したデータとして保持すると共に過去の所定の前 50 作業のため、高い精度が要求される包装容器製造機械に

(4)

適用すると、最終の包装容器に不良品が発生することが なくなった。

【0021】本発明は6面体形状の包装容器の製造だけ でなくゲーブルトップ形状の包装容器製造にも適用でき る。また、本発明は紙、プラスチック製品などのウェブ のシールに用いることができる。

[0022]

【発明の実施の形態】本発明の実施の形態を説明する。 本発明の一美能例の包装容器製造装置は図1に要部外観 中の2組の一対の封止ジョー7の側面図を示し、図3に 図2のA-A矢視図と封止ジョー7の係合手段と加熱手 段の制御機構図を示し、図4には図3の封止ジョー7の 係合手段が互いに離間した時の状態を示す。また、図5 には横シールのための封止ジョーの圧力発生システムを 示す図である。

【0023】本実施例の包装容器製造装置は板状のウェ ブWから内容物が内部に充填される包装容器を製造する 包装容器製造装置であり、図1に示すようにロール状に 巻き取られた板状ウェブ₩から管状ウェブ₩を成形し、 該管状ウェブWの両端を綴方向にシール(縦シール)し て、その内部に内容物を充填して、管状ウェブWから容 器1ヶ分に相当する長さに切断し、バック状の内容物が 充填された枕状容器Pとし、これを最終製品である6面 体の包装容器Cとするものである。

【0024】上記包装容器製造機械では、リワインダ1 のロール状ウェブWが巻き戻され、巻き戻された板状ウ ェブ♥は、該ウェブ♥にテンションを常に掛けておくた めのテンション付勢装置2を介してチューブ成形装置3 に送られ、ここで板状ウェブWは成形されながら管状ウ ェブWに変形され、管状ウェブWのウェブW流れ方向の 重ね合わされた端部同士をシールし、その後図示しない 成形部材で管状ウェブWは角柱状ウェブWに変形され、 図示しないカッターで切断されて枕状の包装容器 Pが 1 ケ分毎に切断される。

【0025】チューブ成形装置3にはチューブ内に流動 性食品などの充填液を充填するための充填パイプ5が設 けられている。また、チューブ成形装置3にはウェブW の両側からウェブWを押圧して封止する(微シール)た めの一対の封止ジョー7が2組設けられて(図1には1 組のみ示す。) 一対の封止ジョー?は下方に搬送中の 管状ウェブWを下方に引っ張りながらウェブWと共に移 動し、所定距離下降した後に、ウェブWの封止状態を開 放して、互いに能闘する方向に移動し、所定距離だけ上 昇して再び管状ウェブWの封止を行う動作を繰り返す。 【0026】との一対の封止ジョー7の駆動は昇降自在 のスプラインシャフト6により上下方向に移動可能に構 成されている。封止ジョー?を昇降させる駆動機構を模 成するカム12と該カム12の上側にカム12の側面に 沿って上下助をするカムフォロアー14が連結部付15 を介して連結されている。一対の封止ジョー7により管 状ウェブWの側面を押圧して、該對止ジョー7に内蔵さ れた加熱部材により、ウェブWのポリエチレンフィルム 層を溶融し、圧着されるウェブWの側面同士を一体化さ せてウェブ♥を横シールする。

【0027】図2に示すよろに、ウェブ型の衛シールす る封止ジョー?は2組の封止ジョー?。7 からなり、 各組の一対の封止ジョー?. 7 はウェブWをヒートシ ールするための熱シールジョー7a. 7'aと該熱シー 図を示し、図2に図1の包装容器製造装置に用いる作動 19 ルジョー7 a 7 a からの加圧力を受ける受圧ジョー 7b. 7'bからなり、熱シールジョー7a、7'aのウ ェブW表面との当接部分にはインダクタ8、8°が設け られ、また、受圧ショー7b、71bのウェブWとの当 接部分には受圧バー9、9~とカッタ10、10~がそ れぞれ備えられている。そして各組の一対の封止ジョー 7. 7 は、ウェブWの封止作業と同時に、下方に鍛送 中のウェブ♥を下方に引っ張りながら移動し、この過程 で管状ウェブWは図示しない成形フラップにより角柱状 ウェブWに変形されるが、一対の封止ジョー7、7°が 20 所定距離下降したときに受圧ジョー? b、7:10内に設 けられたシリンダ10、10 で駆動するカッタ11、 11 がウェブWの街シール部のほぼ中央部を切断す

> 【0028】 このカッタ11、11 によるカッティン グにより封止ジョー7、7°によるウェブWの封止状態 は開放され、抗状容器Pを切り離すと同時に、角柱状ウ ェブWの下降への鍛送力を解き、封止ジョー7 ? は 互いに離間する方向に移動し、所定距離だけ上昇して再 び管状ウェブWの封止を行う動作を繰り返す。

- 【10029】また、図3(図2のA-A矢視図)に一組 の封止ジョー?を示すが、熱シールジョー? &と受圧ジ ョー?りの両端部にはそれぞれ一対のフック16a、1 6 b が設けられ、フック1 6 a にはシリンダ1 8 が接続 されている。そして、フック16aとフック16bを図 3に示すように互いに係合させた後、シリンダ18の作 動により熱シールジョー?aと受圧ジョー?bを互いに 引き寄せることで、インダクタ8と受圧バー9間に挟持 されるウェブWの街シール時の押圧が十分なされるよう にする。
- 【0030】次いで、図4に示すように一対の封止ジョ ー?のウェブ♥の構シールとカッテングが終了し、フッ ク16aとフック16bの係合が解除されると、一対の 封止ジョー7a.7bは互いに離間する。

【0031】フック16aとフック16bの係合によ り、熱シールジョー7 a と受圧ジョー7 b がウェブWの 両側を揮圧する際には熱シールジョー?8のインダクタ 8によりウェブWのアルミ器にうず電流を施すことで、 自己発熱させ、この熱でウェブWのポリエチレンフィル ム層を溶融させてウェブ♥を描シールする。

50 【0032】この備シール用の高周波誘導加熱システム

を図3に示す。チューブ成形装置3(図1)で板状ウェ ブWが管状ウェブWに成形されるが、この管状ウェブW はスプラインシャフト6に設けられた封止ジョー?をウ ェブWの両側から折り込むための封止ジョー駆動用の駆 動装置 (メインシャフト13など) が駆動することでウ ェブWは緒シールされる。この時、駆動装置の駆動置 (メインシャプト13の回転角度など)がコントローラ 21に入力され、該入力値などに基づきコントローラ2 1 において、高周波発振用の電源回路22に必要な出力 を出すべく指令を送り、電源回路22によりインダクター10 ダ18の付勢力の調整、一対の封止ジョー7の横シール 8 は高周波弯流を発振し、ウェブW内のアルミ箔にうず 電流を発生させる。

【0033】図5にはフック16ヵ作動用の圧力発生シ ステムを示すが、圧力発生ユニット24からの油圧は圧 力下限検出器25、圧力計26の設けられた管路と圧力 切替弁28を経由してシリンダ18に送られ、フック1 6 A を作動させる。

【0034】図3に示すよろに、ウェブWの錯シール時 には、フック168とフック161が互いに係合させて シリンダ18の作動により熱シールジョー78と受圧ジー20~きる。また前記コントローラは前記出力データを保存し ョー?りを互いに引き寄せて、インダクタ8と受圧バー 9に挟持されるウェブWを押しつけて横シール時の押圧 力を発生させ、同時にカッタ11の作動用シリンダ (図 示せず〉にもウェブWのカッティング抑圧力を生じさせ

【0035】また、一対の封止ジョー?a、7bのフッ ク16a、16bの一方のフック16bの内部 (フック 16 bの外表面に設けても良い)に図るに示すよろに歪 みゲージ (接触式微小変位センサー) 23を配置し、該 ゲージ23の歪み値をコントローラ21に出力させる。 【0036】歪みゲージ23は図3に示すフック16b 内である場合に限らず、フック16に作用するシール圧 力を直接的に監視でき、しかも測定誤差の比較的少ない 位置であればどこに設けても良い。フック16aは図4 に示すように、援助する部材であるため測定誤差の発生 原因になるので、フック161の受圧ジョー716に固定 されているフック16万に歪みゲージ23を取り付ける 亭が望ましい。

【0037】コントローラ21は構シール時の図7に示 するの加熱工程とのの切断工程とのの加圧工程の副御を 40 行うととにより、図示しない監視装置での高周波電流値 〈鈴出電流の平均値〉、ビーク直流電流値、出力積算値 [【平均電流値(!)】: ×時間(t)] 通電時間 (発振時間)、インターバル時間(通電時間+非通電時 間)及び電圧値などの出力状態を監視し、ウェブの構シ

【0038】また、コントローラ21はフック16りお よびその近傍に設けられた歪みゲージの出力値(歪み 置)から圧力換算した値を連続的に図示しないメモリに 記録保持し、あらかじめ設定されているマスターデータ 50

ール性の良否の判断資料とする。

波形と比較することにより横シール状態の監視をする。 【0039】歪みゲージの歪み置から圧力換算した値を 連続的に記録した例を図6(a)に示し、マスターデー タの波形の例を図6(b)に示す。また、図6(c)に は異常時(加圧時間が短い)の圧力波形の例を示す。

【0040】とろして、シール圧力をフック16で直接 的に監視しながら、歪み量から得られるデータがマスタ ーデータの波形とほぼ同一になるように、フック16に よる加圧時間。加圧タイミング、フック作動用のシリン 用の駆動装置の駆動量の調整などに反映させて、前記シ ール圧を制御する。ウェブWのシール圧を制御できるの で、ウェブWのシール性が高まり、包装容器Cの不良品 発生率が小さくなった。

【0041】このように本発明のコントローラ21は歪 みゲージの歪み量から圧力換算した値を連続的に記録し た図6に例示したような圧力波形が適性値であるかどう か判断して、異常データ発生時は、図示しないシーケン サーへの信号を出力し、駆動装置を停止させることがで ておくメモリ機能を有しており、該メモリは、例えば過 去50~100回程度の適宜の最終製品である包装容器 Cの1ヶ分の圧力波形データを記憶する容量を有してい る。したがって、最終製品である包装容器Cに不良品が 発生した場合でも、メモリに保存された過去のデータを コントローラ21を介して外部に出力して、そのデータ を検討することにより、フック16による加圧時間、加 圧タイミング、フック作動用のシリンダ18の付勢力の 調整、一対の封止ジョー?の備シール用の駆動装置の駆 30 動量の不良の発生時期を見いだすことができ、また、そ の原因究明もでき、歩留まりを向上させることができる。 だけでなく、不良品の発生を防ぐための有効な資料が得 **られる。**

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明になる一実施例の板状のウェブ♡から 内容物が内部に充填される包装容器を製造する包装容器 製造機械の概略図である。

【図2】 図1の包装容器製造装置の2組からなる封止 ジョー部分の側面略図である。

【図3】 図2のA-A矢視図と紂止ジョー部分の高周 波加熱システムの作動制御図である。

【図4】 図3の封止ジョーのフックの係合が解除され た時の状態を示す図である。

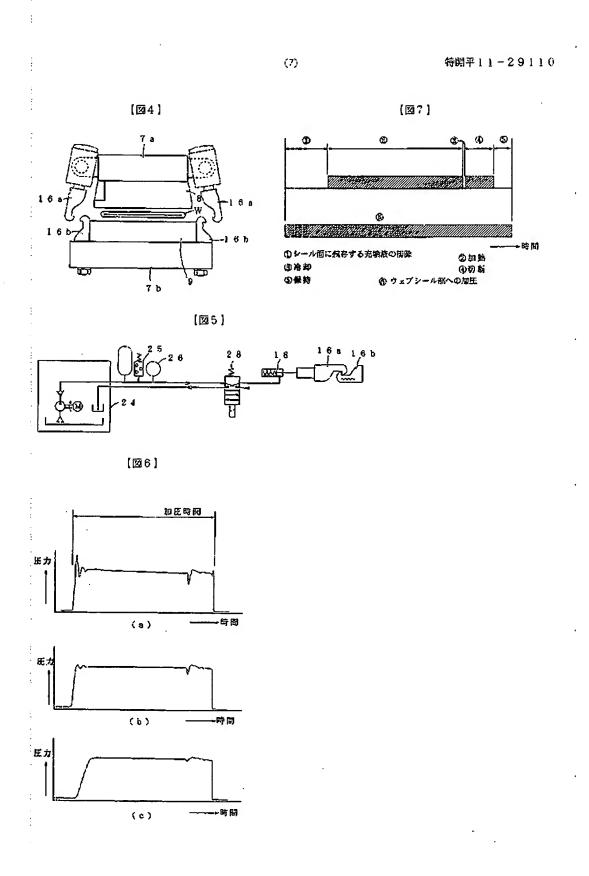
【図5】 図2の封止ジョーにおける圧力発生システム 図である。

【図6】 図2のフック内に設けた歪みゲージの歪み畳 から圧力換算した値を連続的に記録した例(図6

(a) } とそのマスターデータの波形例(図6(b)) と異常時の圧力波形の例(図6 (c))である。

【図?】 包装容器製造装置の封止ジョーによるウェブ

i	(6)		待関平11-2	9110
; 9			19	
の横シールのタイミングチャートである		k 12 カム	1 3	メインシ
【図8】 包装容器製造装置の封止ショ		ャ プト	_	
の備シール時の充填液の排除の様子を示	で図である。	14 カムフォロアー		追結部材
【符号の説明】		16 フック	2.0	エンコー
l リワインダ	2 テンション	4		an kerebaa
付勢装置	E this is a sec	21 コントローラ		電源回路
	5 充填パイプ7 封止ジョー		2 4	圧力発生
8 インダクタ		ユニット 25 圧力下限検出器	0.6	圧力計
8 インテラス 10、18 シリンダ		27.28 圧力切替弁		红刀矿
10. 18 2029	11 2773 419	21.20 压力则管开		
(2 1)		[1]	2 2]	
2		<u> </u>		
· · · · · · · · · · · · · · · · · · ·			W	
		Í	Δ Δ	
60 100		1	/ -9	
	3)	7	1	
		1	1-10	A
				<u>.</u>
	M.C.	7's 1	TO THE	-
		P-	11 10	
w-	I3	7.		
•	<u> </u>		75.	
	1	78'	7	
	1		the factor of the same	
1 4 6 -	7	8,/ [3, / 710,	
	, p	8	11'	
	W.			
		Р		
132	5	-	r-	
20	رب آب			
J- 12	· ·			
:			38]	
: [図3]		1—		
			-w	
	<u> </u>	76.	8	
第類函数 2 2 W 7	a 8		7.3	
18-				
- L & L G F L L L L L L L L L		11		
コンローラ 184	17-	-16a		
2 3	2 8			
1 6 P		(報報)		
	1 6 1			
			•	
'9 7 b				



(8)

特闘平11-29110

フロントページの続き

(72) 発明者 山本 英仁

徳島県板野郡北島町太郎八須字西の川10番 地の1 四国化工機株式会社内

(72) 発明者 植田 道雄

徳島県板野郡北島町太郎八須字西の川16香 地の1 四国化工機株式会社内